

# *ADwin*

## Visual-Basic-Treiber



## Inhaltsverzeichnis

|          |  |           |
|----------|--|-----------|
| <b>1</b> | <b>ADwin-Treiberkonzept .....</b>  | <b>3</b>  |
| 1.1      | ADwin Betriebssystem .....   | 3         |
| 1.2      | Windows-ADwin-Schnittstelle .....  | 4         |
| <b>2</b> | <b>Software Installation .....</b>   | <b>5</b>  |
| 2.1      | Installation der ADwin-Treiber .....   | 5         |
| 2.2      | Laden des ADwin-Betriebssystems .....  | 6         |
| 2.3      | Einbinden der ADwin-Funktionsbibliothek .....  | 7         |
| <b>3</b> | <b>Funktionen aus der Datei adwin.bas .....</b>  | <b>8</b>  |
| 3.1      | Funktionen zur Steuerung von ADbasic Prozessen .....                                     | 8         |
| 3.1.1    | Das ADwin-Betriebssystem laden .....   | 8         |
| 3.1.2    | Einen Prozeß laden, der von ADbasic mit der Funktion 'Make Bin File' erzeugt wurde ..... | 8         |
| 3.1.3    | ADbasic-Prozeß starten .....   | 9         |
| 3.1.4    | ADbasic-Prozeß stoppen .....   | 9         |
| 3.1.5    | Integer Parameter für ADbasic setzen .....   | 10        |
| 3.1.6    | Float Parameter für ADbasic setzen .....   | 10        |
| 3.1.7    | Den aktuellen Wert eines ADbasic Integer Parameters lesen .....                          | 11        |
| 3.1.8    | ADbasic Activate_PC Flag abfragen .....  | 11        |
| 3.1.9    | Float Parameter von ADbasic lesen .....  | 11        |
| 3.1.10   | Datensatz von ADbasic in ein Long oder Float Array übernehmen .....                      | 12        |
| 3.1.11   | Long oder Float Array als Datensatz an ADbasic schicken .....                            | 12        |
| 3.1.12   | Daten aus einem ADbasic Datensatz direkt auf der Festplatte speichern .....              | 12        |
| 3.1.13   | FIFO von ADbasic in ein Long oder Float Array übernehmen .....                           | 13        |
| 3.1.14   | Long oder Float Array als FIFO an ADbasic schicken .....                                 | 13        |
| 3.1.15   | Anzahl der Elemente im FIFO ermitteln .....  | 14        |
| 3.1.16   | Anzahl der freien FIFO Positionen ermitteln .....  | 14        |
| 3.1.17   | Inhalt des FIFO löschen .....  | 14        |
| 3.2      | System- und einfache I/O-Funktionen .....  | 15        |
| 3.2.1    | Einen analogen Eingang messen .....  | 15        |
| 3.2.2    | Einen analogen Ausgang setzen .....  | 15        |
| 3.2.3    | Digitale Eingänge einlesen .....   | 15        |
| 3.2.4    | Digitale Ausgänge setzen .....   | 15        |
| 3.2.5    | Aktuellen Stand der digitalen Ausgänge rücklesen .....                                   | 16        |
| 3.2.6    | Auslastung des ADwin-Systems abfragen .....  | 16        |
| 3.2.7    | Testen, ob das ADwin-Betriebssystem korrekt geladen ist .....                            | 16        |
| 3.2.8    | Freien Speicher des ADwin-2, 4, 5 o. 8 Systems abfragen .....                            | 16        |
| 3.2.9    | Freien Speicher des ADwin-9 Systems abfragen .....                                       | 17        |
| 3.2.10   | Fehlermeldungen aktivieren/deaktivieren .....  | 17        |
| 3.2.11   | Netzwerkverbindung zu einem ADwin-System aufbauen .....                                  | 18        |
| 3.2.12   | Netzwerkverbindung beenden .....   | 18        |
| <b>4</b> | <b>Programmbeispiele .....</b>   | <b>19</b> |
| 4.1      | Funktionsprüfung der Analog- und Digital-I/Os .....                                      | 19        |
| 4.2      | Online-Auswertung von Messwerten .....   | 19        |
| 4.3      | Online-Vorgaben von Regelgrößen .....  | 19        |
| 4.4      | Darstellung einer Meßreihe .....   | 20        |
| 4.5      | Schnelle Signalerzeugung .....   | 20        |
| 4.6      | Netzwerkverbindung .....   | 21        |
| <b>5</b> | <b>Befehlsindex .....</b>  | <b>22</b> |

## 1 ADwin-Treiberkonzept

### 1.1 ADwin Betriebssystem

Das **ADwin**-Betriebssystem befindet sich in der Datei mit der Bezeichnung **ADwin9.btl**<sup>1</sup> (ADSP bzw. T9). Nach jedem Einschalten der Spannungsversorgung muß zunächst das Betriebssystem auf das **ADwin**-System geladen werden. Erst nach dessen erfolgreicher Übertragung ist das System in der Lage, Befehle vom PC entgegenzunehmen und Daten mit ihm auszutauschen.

Die Aufgaben des **ADwin**-Betriebssystems sind:

- Verwaltung von bis zu 10 **ADbasic**-Prozessen, wobei zwischen zwei frei wählbaren Prioritätsstufen unterschieden wird (siehe nachfolgende Tabelle).

| Priorität | Merkmal   | Verwendungszweck  |
|-----------|---|---|
| niedrig   | kann von hoch priorisierten Prozessen unterbrochen werden | für zeitunkritische Berechnungen und langsame Messungen |
| hoch      | kann von keinem anderen Prozeß unterbrochen werden        | für zeitgenaue Messungen, Steuerungen und Regelungen    |

- Bereitstellung von 80 vordefinierten **ADbasic**-Integer-Variablen (PAR\_1 bis PAR\_80) und 80 vordefinierten **ADbasic**-Float-Variablen (FPAR\_1 bis FPAR\_80). Außerdem werden 200 Datensätze mit frei definierbarer Länge bereitgestellt. Die Werte dieser Variablen bzw. Datensätze können vom PC jederzeit gelesen und geändert werden.
- Organisation und Durchführung der Kommunikation zwischen **ADwin**-System und PC.

Einen wesentlichen Bestandteil des **ADwin**-Betriebssystems bildet der Kommunikationsprozeß. Dieser Prozeß läuft mit niedriger Priorität auf dem **ADwin**-System und interpretiert bzw. bearbeitet alle Befehle, die der PC an das **ADwin**-System richtet. Die wichtigsten Befehle lassen sich in zwei Gruppen unterteilen. In den folgenden Tabellen sind aus jeder Gruppe einige Beispiele aufgelistet.

| Steuerbefehle   |  |
|-----------------|--|
| <b>ADBload</b>  | überträgt einen <b>ADbasic</b> Prozeß auf das <b>ADwin</b> -System |
| <b>ADBstart</b> | startet einen <b>ADbasic</b> -Prozeß                               |
|                 |  |

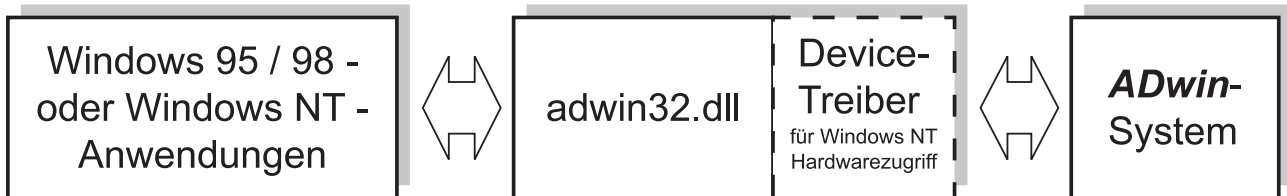
| Befehle für den Datenaustausch |   |
|--------------------------------|---|
| <b>get_par</b>                 | liefert den aktuellen Wert eines <b>ADbasic</b> -Parameters |
| <b>set_par</b>                 | ändert den Wert eines <b>ADbasic</b> -Parameters            |
| <b>get_data</b>                | liefert die Werte aus einem <b>ADbasic</b> -Datensatz       |

Der Kommunikationsprozeß sendet niemals unaufgefordert Daten an den PC. Dadurch wird sichergestellt, daß nur dann Daten zum PC übertragen werden, wenn diese vorher explizit angefordert wurden.

<sup>1</sup> Bei Verwendung eines **ADwin**-2, -4, -5 oder -8 Systems wird die Datei **ADwin2.btl**, **ADwin4.btl**, **ADwin5.btl** bzw. **ADwin8.btl** benötigt.

## 1.2 Windows-ADwin-Schnittstelle

Die Schnittstelle zwischen Windows und dem **ADwin**-System bildet die **ADwin32.dll** (Dynamic Link Library). Alle Windows Programme, die in der Lage sind DLL-Funktionen aufzurufen, können mit dem **ADwin**-System kommunizieren (siehe nachfolgende Abbildung).



ADwin-Kommunikationsschnittstelle zu Windows-Anwendungen

Die Schnittstelle bewältigt dabei folgende Aufgaben:

- **Befehlsweiterleitung**  
Alle Befehle, die an das **ADwin**-System gerichtet sind, laufen über die **ADwin32.dll**. Dadurch ist die Schnittstelle für alle Windows Programme identisch. Die **ADwin32.dll** ist das einzige Modul, das mit dem **ADwin**-System in Verbindung treten kann.
- **Datentransfer**  
Der Datentransfer zwischen **ADwin**-System und PC wird in der **ADwin32.dll** durchgeführt. Unter Windows NT erfolgt der Zugriff über den **ADwin**-Device-Treiber. Alle anderen Windows Versionen erlauben den direkten Zugriff auf das **ADwin**-System.  
Da weder Interrupts noch DMA-Kanäle benötigt werden, ist ein zuverlässiger Betrieb des **ADwin**-Systems in jedem PC problemlos möglich und aufwendige Konfigurationsprozeduren entfallen.
- **Multitasking-Verwaltung**  
Mit dem **ADwin**-System können mehrere Windows Programme gleichzeitig kommunizieren (Zeitscheiben-Verfahren). Wenn ein Programm Daten mit dem **ADwin**-System austauscht, wird der Zugriff für alle anderen Programme gesperrt. Sofort nach der Beendigung des Austausches gibt die **ADwin32.dll** das **ADwin**-System für andere Anforderungen frei. Der Zeitaufwand für den Datenaustausch liegt im Bereich von wenigen Millisekunden.

## 2 Software Installation

### 2.1 Installation der *ADwin*-Treiber

Wenn Sie die Treiber schon im Zuge der **ADbasic** Installation aufgespielt haben, ist eine erneute Installation nicht erforderlich.

Andernfalls legen Sie die mitgelieferte CD-ROM in das Laufwerk Ihres Rechners ein. Das Setup-Programm wird normalerweise automatisch gestartet.

Sollte dies nicht der Fall sein, dann wechseln Sie bitte in das Unterverzeichnis ...\\Driver\\Disk1 auf der CD-ROM und starten das dort befindliche Programm **setup.exe**.

Nachdem Sie die Sprache und das Zielverzeichnis - es wird empfohlen das angebotene Verzeichnis C:\\**ADbasic3** zu bestätigen - ausgewählt haben, kopiert das Setup-Programm die folgenden Dateien in das Verzeichnis Ihres Rechners:

|                     |   |
|---------------------|---|
| <b>ADWIN2.BTL</b>   | Betriebssystem für die <b>ADwin</b> -Systeme mit T225-Prozessor   |
| <b>ADWIN4.BTL</b>   | Betriebssystem für die <b>ADwin</b> -Systeme mit T400-Prozessor   |
| <b>ADWIN5.BTL</b>   | Betriebssystem für die <b>ADwin</b> -Systeme mit T450-Prozessor   |
| <b>ADWIN8.BTL</b>   | Betriebssystem für die <b>ADwin</b> -Systeme mit T805-Prozessor   |
| <b>ADWIN9.BTL</b>   | Betriebssystem für die <b>ADwin</b> -Systeme mit ADSP-Prozessor   |
| <b>TESTVE16.EXE</b> | zeigt die Version der installierten 16Bit- <b>ADwin</b> -DLLs an  |
| <b>TESTVE32.EXE</b> | zeigt die Version der installierten 32Bit- <b>ADwin</b> -DLLs an  |
| <b>ADTEST.EXE</b>   | Programm zum Testen der <b>ADwin</b> -PC-Einsteckkarten   |
| <b>ADPRO.EXE</b>    | Programm zum Testen des <b>ADwin-Pro</b> -Systems   |
| <b>ADWINSET.EXE</b> | Programm zum Anmelden der Linkadresse unter Windows NT.<br><br>Wenn Sie eine andere Linkadresse als \$150 verwenden möchten, muß die neue Adresse mit diesem Programm angemeldet werden ! |



Falls Sie unter Windows NT arbeiten, müssen Sie bei der Installation über Administrator Rechte verfügen. Nach der Treiber-Installation muß Ihr Rechner neu gestartet werden.


### 2.2 Laden des ADwin-Betriebssystems

Der PC kann erst mit dem **ADwin**-System kommunizieren, nachdem das Betriebssystem geladen wurde. Das Betriebssystem wird wahlweise durch die Visual-Basic Funktion Boot oder über **ADbasic** geladen. Zusätzlich bietet auch das Testprogramm **ADtest** die Möglichkeit, das System zu laden.

#### a) Unter Visual-Basic

Mit der Funktion Boot ('Systemdatei', Speicherausbau) aus der Datei **ADwin.bas**. Nähere Informationen hierzu in Kapitel 3.

#### b) Über ADbasic

- ♦ Starten Sie **ADbasic** indem Sie im Windows-Menü Start ⇒ Programme ⇒ **ADwin** ⇒ **ADbasic 3.0** auswählen.
- ♦ Überprüfen Sie, ob die Einstellungen im **ADbasic**-Menü Options ⇒ Compiler mit Ihrem **ADwin**-System übereinstimmen.
- ♦ Klicken Sie in der **ADbasic** Toolbar auf das folgende Symbol:  (alternativ: Project ⇒ Boot **ADwin**)

Das erfolgreiche Laden des Betriebssystems wird in der Statuszeile des **ADbasic**-Editors durch die Meldung „**ADwin** is booted“ bestätigt.

#### c) Mit dem Windows Programm ADtest

Das Programm **ADtest** dient als Funktionskontrolle für **ADwin**-PC-Einsteckkarten und bietet ebenfalls eine Möglichkeit zum Laden des Betriebssystems. Starten Sie dazu das Programm **ADtest.exe**. Falls das Betriebssystem seit dem Einschalten des PCs noch nicht auf das **ADwin** System geladen wurde, erscheint die folgende Dialogbox:

Stimmen Sie alle Einstellungen auf dem von Ihnen eingesetzten **ADwin**-System ab, und betätigen Sie anschließend die OK-Taste. Falls keine Fehlermeldung ausgegeben wird, konnte das Betriebssystem erfolgreich geladen werden. Das Programm **ADtest** zeigt dann die momentan an den analogen Eingängen 1-12 anliegenden Spannungen und die Pegel an den digitalen Eingängen an. Außerdem können die analogen Ausgänge und die digitalen Ausgänge gesetzt werden. Auf den analogen Ausgängen kann zum Testen ein Sinus- oder Dreiecksignal mit 10 Hz ausgegeben werden. Falls das Betriebssystem nicht geladen werden konnte, läßt sich der Vorgang durch Betätigen der Settings-Taste mit geänderten Einstellungen wiederholen.



Durch das Laden des Betriebssystems werden alle Prozesse auf dem **ADwin**-System gelöscht und alle globalen Variablen auf den Wert 0 gesetzt. Der Wert für das Global-delay ist nach dem Laden des Betriebssystems beim ADSP auf 25000 ns und bei allen anderen Prozessoren auf 1000 µs voreingestellt.

### 2.3 Einbinden der *ADwin*-Funktionsbibliothek

Mit Hilfe der Funktionen aus der Datei **ADwin.dll** (Windows 3.1) bzw. **ADwin32.dll** (Windows 95, 98, NT) können Visual Basic-Programme Befehle an **ADwin**-Systeme schicken und Daten abholen.

Diese Funktionen werden von der Datei **win.bas** importiert.

In dieser Datei befinden sich außerdem Funktionen, die eine einfache und übersichtliche Programmierung der Regel- Steuer- oder Meßaufgabe ermöglichen. Sie brauchen nur die Datei **adwin.bas** in Ihr Visual-Basic Projekt einbinden und können dann alle Funktionen zur Steuerung des **ADwin**-Systems verwenden.

Hinzufügen der Datei **ADwin.bas** in:

Visual Basic Versionen 3.0 und 4.0 über den Menüpunkt **Datei ⇒ Datei hinzufügen** bzw. **File ⇒ Add File**

Visual Basic Version 5.0 und 6.0 über den Menüpunkt **Projekt ⇒ Datei hinzufügen** bzw. **Project ⇒ Add File**

Die zur Verfügung stehenden Funktionen sind auf den folgenden Seiten beschrieben.

### 3 Funktionen aus der Datei ADwin.bas

#### 3.1 Funktionen zur Steuerung von ADbasic Prozessen

##### 3.1.1 Das ADwin-Betriebssystem laden

Function **Boot** (Systemdatei\$, mem&) As Long

Aufrufparameter:

| ADwin-Typ      | Systemdatei |
|----------------|-------------|
| ADwin-2        | Adwin2.btl  |
| ADwin-4        | ADwin4.btl  |
| ADwin-5        | ADwin5.btl  |
| ADwin-8        | ADwin8.btl  |
| ADwin-9 (ADSP) | ADwin9.btl  |

| Speicherausbau | mem     |
|----------------|---------|
| 64 KB          | 10000   |
| 1 MB           | 100000  |
| 2 MB           | 200000  |
| 4 MB           | 400000  |
| 8 MB           | 800000  |
| 16 MB          | 1000000 |
| 32 MB          | 2000000 |

Rückgabewert:

|                          | ADwin-9 (ADSP) | ADwin-2, 4, 5 u. 8 |
|--------------------------|----------------|--------------------|
| 1                        | Fehler         | Fehler             |
| 8000                     | OK             |                    |
| erkannter Speicherausbau |                | OK                 |

Beispiel:

ADwin-9, 4 MB Ausführung:      erg = Boot ("C:\ADbasic3\ADwin9.btl", 400000)  
 ADwin-4, 1 MB Ausführung:      erg = Boot ("C:\ADbasic3\ADwin4.btl", 100000)

##### 3.1.2 Einen Prozeß laden, der von ADbasic mit der Funktion 'Make Bin File' erzeugt wurde

Function **ADBload** (Dateiname\$) As Integer

Aufrufparameter:

Dateiname      Name der Binärdatei, die geladen werden soll.

Rückgabewert:

1      OK  
 sonst      Fehler

Beispiel:

erg = ADBload ("C:\ADbasic3\samples\bas\_dmo1.T91")



### 3.1.3 ADbasic-Prozeß starten

Sub **Start\_proz** (nr%)

**Aufrufparameter:**

nr          Nummer des zu startenden Prozesses (1 – 10)

**Beispiel:**

Start\_proz (1)      'startet **ADbasic** Prozeß Nr.: 1

### 3.1.4 ADbasic-Prozeß stoppen

Sub **Stop\_proz** (nr%)

**Aufrufparameter:**

nr          Nummer des zu stoppenden Prozesses (1 – 10)

**Beispiel:**

Stop\_proz (2)          'stoppt **ADbasic** Prozeß Nr.: 2

### 3.1.5 Integer Parameter für ADbasic setzen

Sub **Set\_Par** (Parameternummer%, Wert&)

Aufrufparameter:

| Parameternummer | Bedeutung          |
|-----------------|--------------------|
| 1               | PAR_1              |
| 2               | PAR_2              |
| usw. bis 80     | PAR_80             |
| -89             | Prozeß 1 Delay     |
| -88             | Prozeß 2 Delay     |
| usw. bis -80    | Prozeß 10 Delay    |
| -69             | Prozeß 1 Activate  |
| -68             | Prozeß 2 Activate  |
| usw. bis -60    | Prozeß 10 Activate |

Wert

Neuer Wert für den gewählten **ADbasic** Integer Parameter

Beispiel:

Set\_Par (1,2000)      'setzt den **ADbasic** Parameter PAR\_1 auf 2000

### 3.1.6 Float Parameter für ADbasic setzen

Sub **Set\_FPar** (Parameternummer%, Wert!)

Aufrufparameter:

| Parameternummer | Bedeutung |
|-----------------|-----------|
| 1               | FPAR_1    |
| 2               | FPAR_2    |
| 3               | FPAR_3    |
| usw. bis 80     | PAR_80    |

Wert

Neuer Wert für den gewählten **ADbasic** Float Parameter

Beispiel:

Set\_FPar (6, 34.7)      'setzt den **ADbasic** Parameter FPAR\_6 auf 34.7

### 3.1.7 Den aktuellen Wert eines **ADbasic** Integer Parameters lesen

Function **Get\_Par** (nr%) As Long

**Aufrufparameter:**

nr                      Siehe unter SetPar

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
sonst                    aktueller Wert des gewählten Integer Parameters

**Beispiel:**

erg = Get\_Par (1)            'aktuellen Wert des **ADbasic** Parameters PAR\_1 lesen

### 3.1.8 **ADbasic** Activate\_PC Flag abfragen

Function **Activate** (nr%) As Long

**Aufrufparameter:**

nr                      Nummer des Prozesses (1 – 10) von dem das Flag abgefragt wird

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
1                          Flag gesetzt  
0                          Flag nicht gesetzt

**Beispiel:**

erg = Activate(3)            'Stellt fest ob der **ADbasic** Prozeß 3 den Befehl 'ACTIVATE\_PC ausgeführt hat

### 3.1.9 Float Parameter von **ADbasic** lesen

Function **Get\_FPar** (Parameternummer%) As Single

**Aufrufparameter:**

| Parameternummer | Bedeutung |
|-----------------|-----------|
| 1               | FPAR_1    |
| 2               | FPAR_2    |
| 3               | FPAR_3    |
| usw. bis 80     | PAR_80    |

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
sonst                    aktueller Wert des gewählten Float Parameters

**Beispiel:**

erg = Get\_FPar (56)            'aktuellen Wert des **ADbasic** Parameters FPAR\_56 lesen

### 3.1.10 Datensatz von **ADbasic** in ein Long oder Float Array übernehmen

Sub **Get\_Data\_Long** (nr%, start&, anzahl&, ziel&())  
 Sub **Get\_Data\_Float** (nr%, start&, anzahl&, ziel!())

**Aufrufparameter:**

|        |   |
|--------|---|
| nr     | <b>ADbasic</b> Datensatznummer            |
| start  | Index des 1. zu übertragenden Elementes   |
| anzahl | Anzahl der Elemente die übertragen werden |
| ziel   | Array für die übertragenen Werte          |

**Beispiel:**

**Get\_Data\_Long** (2, 1, 100, ziel()) 'die ersten 100 Elemente aus DATA\_2 holen

### 3.1.11 Long oder Float Array als Datensatz an **ADbasic** schicken

Sub **Set\_Data\_Long** (nr%, start&, anzahl&, quelle&())  
 Sub **Set\_Data\_Float** (nr%, start&, anzahl&, quelle!())

**Aufrufparameter:**

|                   |   |
|-------------------|---|
| nr, start, anzahl | Wie unter 4.1.10  |
| quelle            | Array, dessen Werte in den <b>ADbasic</b> Datensatz übertragen werden |

**Beispiel:**

Erg = **Set\_Data\_Long** (3, 10, 100, quelle()) 'DATA\_3 Elemente 10-109 mit dem Inhalt von 'quelle belegen

### 3.1.12 Daten aus einem **ADbasic** Datensatz direkt auf der Festplatte speichern

Function **Data2File** (dateiname\$, nr%, start&, anzahl&, mode%) As Integer

**Aufrufparameter:**

| mode | Bedeutung   |
|------|---|
| 0    | Vorhandene Datei wird überschrieben                           |
| 1    | Falls die Datei bereits existiert, werden die Daten angehängt |

|           |   |
|-----------|---|
| dateiname | Name der Datei, in der die Daten gespeichert werden |
| nr        | <b>ADbasic</b> Datensatz Nummer                     |
| start     | Index des 1. zu speichernden Elementes              |
| anzahl    | Anzahl der Elemente die gespeichert werden          |

**Rückgabewert:**

|       |        |
|-------|--------|
| 0     | Fehler |
| sonst | OK     |

**Beispiel:**

erg = Data2File("Test.dat", 1, 1, 1000, 0) 'Speichert Element 1-1000 aus **ADbasic** 'Datensatz DATA\_1 in der Datei Test.dat

### Hinweis zum FIFO Datensatz:

Die folgenden Funktionen greifen auf den **ADbasic** FIFO Datensatz zu. Unter **ADbasic** können Datensätze als FIFO (**F**irst **i**n **f**irst **o**ut) Ringspeicher deklariert werden. Die Elemente in einem FIFO Datensatz werden in der selben Reihenfolge ausgelesen, in der sie in das FIFO geschrieben wurden.

Die FIFO Datensätze müssen unter **ADbasic** deklariert werden. (Vgl. **ADbasic** Handbuch)

#### 3.1.13 FIFO von **ADbasic** in ein Long oder Float Array übernehmen

Vor dem Aufruf dieser Funktion sollte mit der **Funktion Get\_Fifo\_Count** überprüft werden, ob noch genügend Elemente im FIFO sind.

Sub **Get\_Fifo\_Long** (Fnr%, anzahl&, ziel&())

Sub **Get\_Fifo\_Float** (Fnr%, anzahl&, ziel!())

**Aufrufparameter:**

|               |   |
|---------------|---|
| <i>Fnr</i>    | <b>ADbasic</b> Fifo Datensatznummer       |
| <i>anzahl</i> | Anzahl der Elemente die übertragen werden |
| <i>ziel</i>   | Array für die übertragenen Werte          |

**Beispiel:**

erg = **Get\_Fifo\_Long** (2, 200, ziel()) '100 Elemente aus DATA\_2 (AS FIFO) holen

#### 3.1.14 Long oder Float Array als FIFO an **ADbasic** schicken

Vor dem Aufruf dieser Funktion sollte mit der **Funktion Get\_Fifo\_Empty** überprüft werden, ob noch genügend Platz im FIFO ist.

Sub **Set\_Fifo\_Long** (nr%, start&, anzahl&, quelle&())

Sub **Set\_Fifo\_Float** (nr%, start&, anzahl&, quelle!())

**Aufrufparameter:**

|               |  |
|---------------|--|
| <i>Fnr</i>    | <b>ADbasic</b> Fifo Datensatznummer                              |
| <i>anzahl</i> | Anzahl der Elemente die übertragen werden                        |
| <i>quelle</i> | Array, dessen Werte in den <b>ADbasic</b> FIFO übertragen werden |

**Beispiel:**

erg = **Set\_Fifo\_Float** (12, 1000, quelle()) '1000 Elemente aus quelle an **ADbasic** DATA\_12  
'(AS FIFO) übertragen

### 3.1.15 Anzahl der Elemente im FIFO ermitteln

Function **Get\_Fifo\_Count** (DATAnr%) As Long

**Aufrufparameter:**

DATAnr                      Nummer des als FIFO deklarierten **ADbasic** DATAs

**Rückgabewert:**

255                          Fehler  
sonst                      Anzahl der im FIFO befindlichen Elemente

**Beispiel:**

erg = Get\_Fifo\_Count (2)      'Ermittelt die Anzahl der Elemente in DATA\_2 (AS FIFO)

### 3.1.16 Anzahl der freien FIFO Positionen ermitteln

Function **Get\_Fifo\_Empty** (DATAnr%) As Long

**Aufrufparameter:**

DATAnr                      Nummer des als FIFO deklarierten **ADbasic** DATAs

**Rückgabewert:**

255                          Fehler  
sonst                      Anzahl der freien Positionen im FIFO

**Beispiel:**

erg = Get\_Fifo\_Empty (5)      'Ermittelt die freien Positionen in DATA\_5 (AS FIFO)

### 3.1.17 Inhalt des FIFO löschen

Sub **Clear\_Fifo** (DATAnr%)

**Aufrufparameter:**

DATAnr                      Nummer des als FIFO deklarierten **ADbasic** DATAs

**Beispiel:**

erg = Clear\_Fifo (45)      'Löscht den Inhalt von DATA\_45 (AS FIFO)

### 3.2 System- und einfache I/O-Funktionen

#### 3.2.1 Einen analogen Eingang messen

Function **ADC** (ADCnr%) As Long

**Aufrufparameter:**

ADCnr                      Nummer des ADCs, der einen Meßwert liefern soll

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
sonst                      Meßwert (12-Bit: 0-4095; 16-Bit: 0-65535) vom gewählten ADC

**Beispiel:**

erg = ADC (1)            'Liefert einen Meßwert von ADC Kanal 1

#### 3.2.2 Einen analogen Ausgang setzen

Sub **Set\_DAC** (DACnr%, neu&)

**Aufrufparameter:**

neu                      Auszugebender Wert (12-Bit: 0-4095; 16-Bit: 0-65535)  
DACnr                      Nummer des DACs, der den Wert neu ausgeben soll

**Beispiel:**

erg = Set\_DAC (2,32768)            'Setzt analog Ausgang 2 auf 32768

#### 3.2.3 Digitale Eingänge einlesen

Function **Dig\_In** () As Long

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
sonst                      aktueller Zustand aller digitalen Eingänge

**Beispiel:**

erg = Dig\_In ()            'Liefert den Wert der dig. Eingänge (Bit0-Bit15 ⇒ Eing.0-Eing.15)

#### 3.2.4 Digitale Ausgänge setzen

Sub **Set\_Dig\_Out** (neu&)

**Aufrufparameter:**

neu                      Auszugebender Wert (Bit0-Bit15 ⇒ Ausg.0-Ausg.15)

**Beispiel:**

erg = Set\_Dig\_Out (7)            'Ausg. 0-2 setzen und 3-15 rücksetzen

### 3.2.5 Aktuellen Stand der digitalen Ausgänge rücklesen

Function **Dig\_Out** () As Long

**Rückgabewert:**

|       |  |
|-------|--|
| 255   | Fehler                                     |
| sonst | aktueller Zustand aller digitalen Ausgänge |

**Beispiel:**

erg = Dig\_Out () 'Liefert den Wert der dig. Ausgänge (Bit0-Bit15 ⇒ Ausg.0-Ausg.15)

### 3.2.6 Auslastung des ADwin-Systems abfragen

Function **Auslast** () As Integer

**Rückgabewert:**

|       |                                   |
|-------|-----------------------------------|
| 255   | Fehler                            |
| sonst | aktuelle Prozessorauslastung in % |

**Beispiel:**

erg = Auslast () 'Liefert die Prozessorauslastung (0% - 100%)

### 3.2.7 Testen, ob das ADwin-Betriebssystem korrekt geladen ist

Function **Test** () As Integer

**Rückgabewert:**

|       |                      |
|-------|----------------------|
| 0     | OK                   |
| sonst | System nicht geladen |

**Beispiel:**

erg = Test () 'Testet ob das Betriebssystem geladen ist

### 3.2.8 Freien Speicher des ADwin-2, 4, 5 o. 8 Systems abfragen

Function **Freemem** () As Long

**Rückgabewert:**

|       |                                   |
|-------|-----------------------------------|
| 255   | Fehler                            |
| sonst | Zusammenhängender freier Speicher |

**Beispiel:**

erg = Freemem () 'Liefert den freien Speicher in kByte



### 3.2.9 Freien Speicher des ADwin-9 Systems abfragen

Function **Freemem\_T9** (typ%) As Long

**Aufrufparameter:**

| Typ | Speicherart                             |
|-----|---|
| 1   | Prozessorinterner Programmspeicher (PM) |
| 3   | Prozessorinterner Datenspeicher (DM)    |
| 4   | Externer Datenspeicher (DRAM)           |

**Rückgabewert:**

255                      Fehler  
sonst                    Zusammenhängender freier Speicher

**Beispiel:**

erg = Freemem\_T9 (4) 'Liefert den freien Datenspeicher (DRAM) in Byte

### 3.2.10 Fehlermeldungen aktivieren/deaktivieren

Sub **Err\_Message** (onoff%)

**Aufrufparameter:**

| Onoff | Bedeutung  |
|-------|--|
| 0     | Keine Fehlermeldungen von den aufgelisteten Funktionen                       |
| 1     | Die Funktionen: Boot, Test, ADBLoad u. Net_Connect geben Fehlermeldungen aus |

**Rückgabewert:**

Nicht vorhanden

**Beispiel:**

Err\_Message (1)            'Fehlermeldungen werden angezeigt

### Hinweis zur Netzwerkverbindung:

Die Funktion *Net\_Connect* baut über Netzwerk eine Verbindung zu einem Rechner (Wirtsrechner) auf, an dem ein **ADwin**-System angeschlossen ist.

Auf dem Wirtsrechner muß vorher das Programm **ADServer.exe** gestartet werden. Nach erfolgreichem Verbindungsaufbau gehen alle Zugriffe auf das **ADwin**-System automatisch über das Netzwerk zum Wirtsrechner.

#### 3.2.11 Netzwerkverbindung zu einem ADwin-System aufbauen

Function **Net\_Connect**(pro\$, wirt\$, endp\$, pass\$) As Integer

Aufrufparameter:

| pro            | Protokoll            |
|----------------|----------------------|
| ncacn_dnet_nsp | DECnet               |
| ncacn_ip_tcp   | TCP/IP               |
| ncacn_nb_nb    | NetBIOS über NetBEUI |
| ncacn_nb_tcp   | NetBIOS über TCP/IP  |
| ncacn_np       | Named pipes          |
| ncacn_spx      | SPX                  |

wirt            Name oder Adresse des Wirtsrechners  
 endp           Endpunkt (Siehe ADserver.exe bzw. **ADbasic** Handbuch)  
 passPasswort    (Siehe ADserver.exe bzw. **ADbasic** Handbuch)

Rückgabewert:

1            Verbindung erfolgreich aufgebaut  
 sonst       Fehler

Beispiel:

```
erg = ("ncacn_ip_tcp", "pc_oliver", "200", "")
```

'baut eine Verbindung zum Rechner  
 'pc\_oliver mit Endpunkt 200 über das  
 'Netzwerkprotokoll TCP/IP ohne  
 'Passwort auf

#### 3.2.12 Netzwerkverbindung beenden

Function **Net\_Disconnect** () As Integer

Rückgabewert:

1            OK  
 sonst       Fehler

Beispiel:

```
erg = Net_Disconnect ()
```

'Beendet eine Netzwerkverbindung, die mit der Funktion  
 'Net\_Connect aufgebaut wurde

## 4 Programmbeispiele

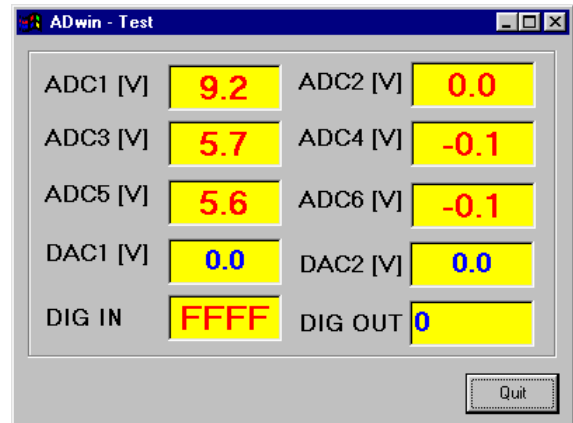
Alle in diesem Abschnitt beschriebenen Visual-Basic Programme befinden sich inklusive Source code auf der **ADwin**-CD-ROM. Da jedes der Programme bei Programmstart das **ADwin**-Betriebssystem (**ADwin9.btl**) lädt, werden alle eventuell laufenden Prozesse beim Start beendet und gelöscht.

### 4.1 Funktionsprüfung der Analog- und Digital-I/Os

#### Programmbeschreibung:

Starten Sie das Programm **ADtest.exe** in dem Visual Basic-Verzeichnis. Das Programm mißt (mit der Timerfunktion **Timer1**) zehnmal pro Sekunde die analogen Eingänge 1 bis 6, rechnet die gemessenen ADC-Werte in Volt um und zeigt die Spannungen an. In der Timerfunktion werden außerdem die digitalen Eingänge eingelesen und im Hexadezimalformat angezeigt.

Mit den Eingabefenstern **DAC1** und **DAC2** können die analogen Ausgänge gesetzt werden. Bei jeder Änderung des eingetragenen Wertes, wird die gewünschte Spannung in DAC-Werte umgerechnet und an die **ADwin**-Karte geschickt. Genauso können mit dem **DIGOUT**-Fenster die digitalen Ausgänge gesetzt und gelöscht werden.



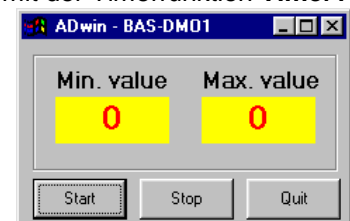
### 4.2 Online-Auswertung von Meßwerten

Das Visual-Basic Programm zur Online-Auswertung von Meßwerten trägt den Namen **BAS\_DMO1**. Es lädt beim Programmstart das **ADwin**-Betriebssystem für den Prozessor T9 (**ADwin9.btl**). Wenn Sie in Ihrem System einen anderen Prozessor verwenden, müssen Sie an der entsprechenden Stelle im Visual-Basic Programm den Namen der Datei ändern.

Außerdem wird die Binärdatei 'BAS\_DMO1.T91' als Prozeß1 für den ADSP geladen. Auch hier müssen Sie die Angaben an Ihr System anpassen. Die Binärdatei wird vom **ADbasic** Compiler aus der Datei **BAS\_DMO1.bas** mit der Funktion **Project** ⇒ **Make Bin File** erzeugt.

#### Programmbeschreibung:

Mit den Tasten **Start** und **Stop** wird der Prozeß1 gestartet bzw. angehalten. Zusätzlich aktivieren bzw. deaktivieren die Tasten die Timerfunktion **Timer1**. Das Programm **BAS\_DMO1** prüft mit der Timerfunktion **Timer1** zehnmal pro Sekunde, ob der **ADbasic**-Prozeß1 das **ACTIVATE\_PC**-Flag gesetzt hat. Der **ADbasic**-Prozeß1 setzt das **ACTIVATE\_PC**-Flag, nachdem er aus 1000 Messungen den Minimal- und Maximalwert ermittelt hat. Ist dies der Fall, so holt sich das Programm die **ADbasic**-Parameter **PAR\_1** und **PAR\_2** und zeigt sie in den Fenstern für Minimalwert bzw. Maximalwert an.



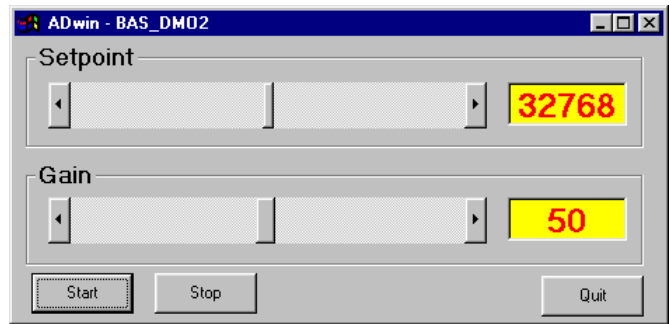
### 4.3 Online-Vorgaben von Regelgrößen

Das Visual-Basic Programm zur Online-Vorgabe von Regelgrößen trägt den Namen **BAS\_DMO2**. Es lädt beim Programmstart das **ADwin**-Betriebssystem für den Prozessor T9 (**ADwin9.btl**). Wenn Sie in Ihrem System einen anderen Prozessor verwenden, müssen Sie an der entsprechenden Stelle im Visual-Basic Programm den Namen der Datei ändern.

Außerdem wird die Binärdatei 'BAS\_DMO2.T91' als Prozeß1 für den ADSP geladen. Auch hier müssen Sie die Angaben an Ihr System anpassen. Die Binärdatei wird vom **ADbasic** Compiler aus der Datei **BAS\_DMO2.bas** mit der Funktion **Project** ⇒ **Make Bin File** erzeugt.

### Programmbeschreibung:

Mit dem Programm BAS\_DMO2 wird der Sollwert und die Verstärkung eines digitalen P-Reglers vorgegeben. Sollwert und Verstärkung können über zwei Schieberegler eingestellt werden. Bei jeder Bewegung eines Schiebereglers wird der neu eingestellte Wert an den **ADbasic**-Prozeß1 übergeben. Die Zuweisung von Sollwert und Verstärkung erfolgt über die beiden **ADbasic**-Parameter PAR\_1 und PAR\_2. Mit den Tasten **Start** und **Stop** wird der Prozeß1 gestartet bzw. angehalten.



## 4.4 Darstellung einer Meßreihe

Das Visual Basic-Programm zur Darstellung einer Meßreihe trägt den Namen BAS\_DMO3. Es lädt beim Programmstart das **ADwin**-Betriebssystem für den Prozessor T9 (**ADwin9.btl**). Wenn Sie in Ihrem System einen anderen Prozessor verwenden, müssen Sie an der entsprechenden Stelle im Visual-Basic Programm den Namen der Datei ändern.

Außerdem wird die Binärdatei 'BAS\_DMO3.T91' als Prozeß1 für den ADSP geladen. Auch hier müssen Sie die Angaben an Ihr System anpassen. Die Binärdatei wird vom **ADbasic** Compiler aus der Datei BAS\_DMO3.bas mit der Funktion *Project ⇒ Make Bin File* erzeugt.

### Programmbeschreibung:

Mit der **Start** Taste wird der **ADbasic**-Prozeß1 gestartet. Der Prozeß BAS\_DMO3 nimmt 1000 Meßwerte auf und setzt anschließend das ACTIVATE\_PC Flag. Das Programm BAS\_DMO3 prüft mit der Timerfunktion **Timer1** zehnmal pro Sekunde, ob der **ADbasic**-Prozeß1 das ACTIVATE\_PC Flag gesetzt hat. Ist dies der Fall, so holt sich das Programm die ersten 1000 Werte aus dem **ADbasic**-Array Data1 und stellt diese dar.

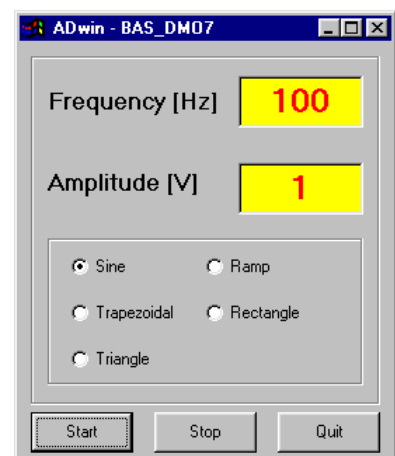
## 4.5 Schnelle Signalerzeugung

Das Visual Basic-Programm zur Signalerzeugung trägt den Namen BAS\_DMO7. Es lädt beim Programmstart das **ADwin**-Betriebssystem für den Prozessor T9 (**ADwin9.btl**). Wenn Sie in Ihrem System einen anderen Prozessor verwenden, müssen Sie an der entsprechenden Stelle im Visual-Basic Programm den Namen der Systemdatei ändern.

Außerdem wird die Binärdatei 'BAS\_DMO7.T91' als Prozeß1 für den ADSP geladen. Auch hier müssen Sie die Angaben an Ihr System anpassen. Die Binärdatei wird vom **ADbasic** Compiler aus der Datei BAS\_DMO7.bas mit der Funktion *Project ⇒ Make Bin File* erzeugt.

### Programmbeschreibung:

Durch die Betätigung der **Start** Taste wird die gewählte Signalfrequenz und Amplitude ausgegeben. Die **Stop** Taste beendet die Signalausgabe. Die aktuell eingestellte Frequenz und Amplitude wird an das **ADwin**-System über die **ADbasic** Parameter PAR\_6 und PAR\_7 übergeben.



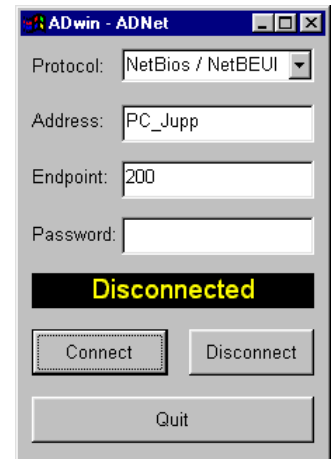
### 4.6 Netzwerkverbindung

Das Visual Basic-Programm zum Aufbau einer Netzwerkverbindung trägt den Namen ADNet. Das Programm kann die Netzwerkverbindung zu jedem Rechner aufbauen auf dem das Programm **ADServer.exe** gestartet wurde, welches im Lieferumfang von **ADbasic** enthalten ist. Nach erfolgreichem Verbindungsaufbau laufen alle Befehle, die an das **ADwin**-System gerichtet sind, automatisch über das Netzwerk und adressieren das **ADwin**-System, das an den Rechner angeschlossen ist, zu dem die Verbindung besteht. Damit ist jedes **ADwin**-System über ein beliebiges Netzwerk komplett fernsteuerbar.

#### Programmbeschreibung:

Bei Betätigung der Taste **Connect** versucht das Programm über das Netzwerk eine Verbindung zu dem unter **Adresse** angegebenen Rechner (Hostrechner) herzustellen. Auf dem Hostrechner muß zuvor das Programm **ADServer** gestartet und aktiviert werden. Wenn die Verbindung erfolgreich hergestellt wurde, erhalten Sie in der schwarz unterlegten Statusinformationszeile die Meldung: Connection OK. Anderenfalls erscheint dort die Nachricht: Connection failed. In diesem Fall sollten Sie die Einstellungen prüfen und nach deren Korrektur einen erneuten Versuch starten.

Die Taste Disconnect beendet die Netzwerkverbindung die mit der Taste Connect aufgebaut wurde.



## 5 Befehlsindex

|   |    |
|---|----|
| <b>Activate</b> (nr%) .....                                       | 11 |
| <b>ADBload</b> (Dateiname\$) .....                                | 8  |
| <b>ADC</b> (ADCnr%) .....   | 15 |
| <b>Auslast</b> () .....   | 16 |
| <b>Boot</b> (Systemdatei\$, mem&) .....                           | 8  |
| <b>Clear_Fifo</b> (DATAnr%) .....                                 | 14 |
| <b>Data2File</b> (dateiname\$, nr%, start&, anzahl&, mode%) ..... | 12 |
| <b>Dig_In</b> () .....  | 15 |
| <b>Dig_Out</b> () .....   | 16 |
| <b>Err_Message</b> (onoff%) .....                                 | 17 |
| <b>Freemem</b> () .....   | 16 |
| <b>Freemem_T9</b> (typ%) .....                                    | 17 |
| <b>Get_Data_Float</b> (nr%, start&, anzahl&, ziel!()) .....       | 12 |
| <b>Get_Data_Long</b> (nr%, start&, anzahl&, ziel&()) .....        | 12 |
| <b>Get_Fifo_Count</b> (DATAnr%) .....                             | 14 |
| <b>Get_Fifo_Empty</b> (DATAnr%) .....                             | 14 |
| <b>Get_Fifo_Float</b> (Fnr%, anzahl&, ziel!()) .....              | 13 |
| <b>Get_Fifo_Long</b> (Fnr%, anzahl&, ziel&()) .....               | 13 |
| <b>Get_FPar</b> (Parameternummer%) .....                          | 11 |
| <b>Get_Par</b> (nr%) .....  | 11 |
| <b>Net_Connect</b> (pro\$, wirt\$, endp\$, pass\$) .....          | 18 |
| <b>Net_Disconnect</b> () .....                                    | 18 |
| <b>Set_DAC</b> (DACnr%, neu&) .....                               | 15 |
| <b>Set_Data_Float</b> (nr%, start&, anzahl&, quelle!()) .....     | 12 |
| <b>Set_Data_Long</b> (nr%, start&, anzahl&, quelle&()) .....      | 12 |
| <b>Set_Dig_Out</b> (neu&) .....                                   | 15 |
| <b>Set_Fifo_Float</b> (nr%, start&, anzahl&, quelle!()) .....     | 13 |
| <b>Set_Fifo_Long</b> (nr%, start&, anzahl&, quelle&()) .....      | 13 |
| <b>Set_FPar</b> (Parameternummer%, Wert!) .....                   | 10 |
| <b>Set_Par</b> (Parameternummer%, Wert&) .....                    | 10 |
| <b>Start_proz</b> (nr%) .....                                     | 9  |
| <b>Stop_proz</b> (nr%) .....                                      | 9  |
| <b>Test</b> () .....  | 16 |